

# Arbeitsplan

Parameter

# Arbeitsplan

- Ausgangspunkt: „Objekte der Tischgruppe so erzeugen, dass sie gleich richtig stehen.“  
ist mit der Methode **Bewege** nicht voll erfüllt.
- Projekt: (*weiterhin*) Raumplaner-Anfangsprojekt
- Ziel: Schon im Aufruf des Konstruktors werden die richtigen Attributwerte übergeben.

# Arbeitsplan

- Wir wollen unser Raumplaner-Projekt um die passende Funktionalität erweitern.
- Öffnen Sie in IDLE (z.B.) den Programmtext der Klasse `Stuhl` und
- verändern Sie den Konstruktor `__init__` von `Stuhl`, so dass der folgende Aufruf möglich wird:  
`s1=Stuhl(20,80,40,40,0,'blue',True)`

# Arbeitsplan

- Bearbeiten Sie entsprechend den Programmtext der Klasse `Tisch`, so dass der folgende Aufruf möglich wird:  
`t=Tisch(70,70,120,60,0,'red',True)`

# Arbeitsplan

- Bitte austesten!
- Falls gewünscht: Weitere passende Parameterwerte für die anderen Stühle sind

```
80, 20, 40, 40, 0, 'blue', True  
140, 20, 40, 40, 0, 'blue', True  
200, 80, 40, 40, 90, 'blue', True  
140, 140, 40, 40, 180, 'blue', True  
80, 140, 40, 40, 180, 'blue', True
```

# Arbeitsplan

- Wenn Sie nicht von vornherein so vorgegangen sind, überarbeiten Sie den Konstruktor, indem Sie sich bei den anderen Parametern an **sichtbar=True** orientieren.
- Bitte gegebenenfalls neu austesten.

# Arbeitsplan

## Materialien

- Projekt ***Raumplaner-Anfangsprojekt.zip***
- Präsentationen
  - ***OO-Python-P01-h Konstruktoren-und-Parameter.pdf***
- Text
  - ***OO-Python-01-b Vordefinierte Parameter.pdf***